

# CHHE-MRT 方法及其在三体问题中的应用

许定安 李世清 刘福庆

(武汉大学物理系核科学与核技术研究所, 武汉 430072)

焦淑卿

(武汉大学空间物理系, 武汉 430072)

## 摘 要

本文在 Dzhibuti 的三体问题“Hybrid”方法的基础上, 提出了“CHHE-MRT”方法, 克服了“Hybrid”方法中所遇到的振荡的 Bessel 函数无穷积分的困难, 使“Hybrid”方法可以很方便地使用 Gauss 势、指数势及 Yukawa 势研究三体束缚态问题以及散射态问题。

## 一、引 言

在坐标空间求解核少体问题, 虽然束缚态有解; 但是, 由于存在边界条件困难, 使散射态问题很难求解。在动量空间中求解三体散射的 Lippmann-Schwinger 积分方程, 由于不同道间可能发生跃迁, 存在积分核不紧致、解不唯一的困难。六十年代初, Faddeev 在动量空间中建立了三体问题的理论方程<sup>[1]</sup>, 克服了 L-S 方程积分核不紧致的困难。可是, 由于在方程中引进了二体离壳  $t$  矩阵, 从而在现实核力条件下, 经双重球谐展开后 Faddeev 方程化为二维 Cauchy 型奇异积分方程, 这给人们实际计算带来了困难。通常, 有两种方法可将 Faddeev 方程约化为一维积分方程。一种方法是采用可分势近似<sup>[2,3]</sup>, 虽然近年来人们在这方面开展了一系列的工作<sup>[4-6]</sup>, J. Haidenbauer 等人<sup>[7]</sup>利用 EST<sup>[4]</sup>方法采用 Paris 势<sup>[8]</sup>对  $n$ - $d$  散射进行了计算, Y. Koike 利用 LOS Alamos 型 Malfliet-Tjon 势<sup>[9]</sup>对  $n$ - $d$  散射进行了计算<sup>[10]</sup>, 但严格地讲, 定域势的二体  $t$ -矩阵是不可能展开成可分形式的<sup>[11]</sup>, 因此, 可分势方法只是在一定的能量、动量范围内适用于定域势。利用超球函数展开的“Hybrid”方法<sup>[12]</sup>也可将 Faddeev 方程约化为一维积分方程, 并可解决一些  $1+1+1$  的所谓“真正三体”的散射态问题, 但是由于存在一个振荡的 Bessel 函数无穷积分的困难, 使这种方法在二体作用势的选取上存在一定的局限性, 因此, Jibuti 等人只用了收敛很快的 Gauss 势对上述问题进行了研究。本文利用“连续超球调和展开动量表象变换”(CHHE-MRT)方法<sup>[13]</sup>, 将积分核中出现的振荡的 Bessel 函数先予积掉,

并采用 Gauss、指数、Yukawa 等作用势求解三体束缚态和散射态,从而使“Hybrid”方法在向实际应用方面迈进了一步。

第二节,简略介绍三体问题中的 CHHE-MRT 方法。第三节,给出三体问题的解。作为对这种方法的一个检验,在第四节中,给出了分别采用 Gauss 势、Yukawa 势、指数势计算的  $^3\text{H}$  的结合能和束缚态超径向波函数。

## 二、CHHE-MRT 方法

三粒子超球坐标空间和超球动量空间分别如图 1 和图 2 所示。

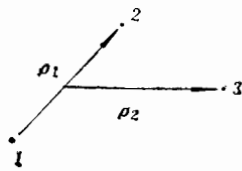


图 1 三粒子超球坐标空间

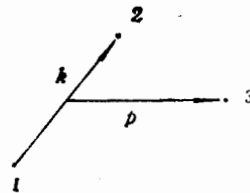


图 2 三粒子超球动量空间

定义

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{k}', \mathbf{p}' | V(\rho_1) | \mathbf{k}, \mathbf{p} \rangle \\ = \sum_{[L'] [L]} \Phi_{[L']}(\mathcal{Q}^{\prime *}) V_{[L'] [L]}(\kappa', \kappa) \Phi_{[L]}^*(\mathcal{Q}^*), \end{aligned} \quad (1)$$

式中

$$[L] \equiv l_k, m_k, l_p, m_p, K,$$

$$K = l_k + l_p + 2n \text{ 为超动量,}$$

$n$  为相应于超球振动角  $\phi^*$  的超球量子数,

$\mathcal{Q}^* \equiv \hat{k}, \hat{p}, \phi^*$  为超球动量空间的五个角量,

$\Phi_{[L]}(\mathcal{Q}^*)$  为超球函数<sup>[4]</sup>,

根据 6 维平面波的 Neumann 展开式

$$\begin{aligned} V(\rho_1) | \mathbf{k}, \mathbf{p} \rangle \\ = \sqrt{\frac{2}{\pi}} V(\rho_1) \sum_{\substack{l_k, m_k \\ l_p, m_p}} i^{l_k + l_p} Y_{l_k, m_k}^*(\hat{k}) Y_{l_k, m_k}(\hat{\rho}_1) j_{l_k}(k\rho_1) \\ \cdot Y_{l_p, m_p}^*(\hat{p}) Y_{l_p, m_p}(\hat{\rho}_2) \frac{J_{l_p + \frac{1}{2}}(p\rho_2)}{(p\rho_2)^{1/2}}, \end{aligned} \quad (2)$$

为在三粒子动量空间计算二体作用矩阵元  $V_{[L'] [L]}(\kappa', \kappa)$ , CHHE-MRT 方法令

$$V(\rho_1) i_{l_k}(k\rho_1) = \int_0^\infty dv f_{l_k}(k, v) j_{l_k}(v\rho_1) \quad (3)$$

式中  $f_{l_k}(k, v)$  称为 CHHE-MRT 函数。利用 CHHE-MRT 函数,我们可将三粒子动量空间中二体作用矩阵元的计算分解成两步。首先,由坐标空间中的二体作用势  $V(\rho_1)$  求出 CHHE-MRT 函数<sup>[3]</sup>;然后再在动量空间由 CHHE-MRT 函数求得  $V_{[L'] [L]}(\kappa', \kappa)$ 。

为简略起见,本文略去其演算过程,直接给出三体问题中的 CHHE-MRT 函数的表达式如下:

$$f_{l_k}(k, \nu) = \nu \sqrt{\frac{\nu}{k}} \int_0^\infty d\rho_1 \rho_1 V(\rho_1) J_{l_k + \frac{1}{2}}(k\rho_1) J_{l_k + \frac{1}{2}}(\nu\rho_1). \quad (4)$$

由 Bateman 公式<sup>[15]</sup>,并利用 CHHE-MRT 函数,可将(2)式整理成

$$V(\rho_1) |k, p\rangle = \int_0^\infty d\nu f_{l_k}(k, \nu) \sum_{[L]} i^K \Phi_{[L]}^*(Q^{\kappa\nu}) \Phi_{[L]}(Q^\rho) \frac{J_{K+2}(\kappa_\nu \rho)}{(\kappa_\nu \rho)^2}, \quad (5)$$

此处

$$\begin{aligned} \kappa_\nu &= \sqrt{\nu^2 + p^2}, \\ \rho &= \sqrt{\rho_1^2 + \rho_2^2}, \\ Q^{\kappa\nu} &\equiv \hat{k}, \hat{p}, \phi^{\kappa\nu}, \\ \phi^{\kappa\nu} &= \arccos\left(\frac{\kappa}{\kappa_\nu} \cos \phi^\kappa\right). \end{aligned}$$

利用超球函数的正交性、贝塞尔函数的正交性及 Dirac 函数公式

$$\delta[f(x)] = \sum_i \frac{\delta(x - x_i)}{|f'(x_i)|}, \quad (6)$$

并利用 CHHE-MRT 函数,求得

$$\langle k', p' | V(\rho_1) | k, p \rangle = \sum_{[L']} \Phi_{[L']}(Q^{\kappa'}) \left\{ \frac{f_{l_k}(k, \nu)}{\kappa'^2 \nu} \right\} \Phi_{[L']}^*(Q^{\kappa\nu}), \quad (7)$$

由(1)式和(7)式可得三体动量空间二体作用矩阵元为

$$V_{[L'] [L]}(\kappa', \kappa) = \int dQ^\rho \Phi_{[L']}^*(Q^{\kappa\nu}) \left\{ \frac{f_{l_k}(k, \nu)}{\kappa'^2 \nu} \right\} \Phi_{[L]}(Q^\kappa). \quad (8)$$

### 三、三体问题的解

设三粒子动量分别为  $k_1, k_2$  和  $k_3$ . 定义 Jacobi 动量

$$p_{ij} = \frac{m_j k_i - m_i k_j}{\sqrt{m_i m_j (m_i + m_j)}}, \quad (9)$$

$$p_k = \frac{m_k (k_i + k_j) - (m_i + m_j) k_k}{\sqrt{m_k (m_i + m_j) (m_i + m_j + m_k)}}, \quad (10)$$

式中  $i, j, k$  为 1, 2, 3 的任意循环置换.

由 L-S 方程

$$T = V + V G_0 T \quad (11)$$

求得三体束缚态的二体  $T$  矩阵为

$$\begin{aligned} T_{[L'] [L]}(\kappa_0, \kappa', \kappa) &= V_{[L'] [L]}(\kappa', \kappa) \\ &- \frac{2}{\hbar^2} \sum_{[L'']} \int d\kappa'' \frac{\kappa''^3}{\kappa''^2 + \kappa_0^2} V_{[L'] [L'']}(\kappa', \kappa'') T_{[L''] [L]}(\kappa_0, \kappa'', \kappa), \end{aligned} \quad (12)$$

三体束缚态结合能为

$$\varepsilon = \frac{\kappa_0^2}{2}. \quad (13)$$

三体束缚态波函数的超径向函数满足方程

$$\begin{aligned} \varphi_{\kappa_k}^{l_{p_{ij}} l_{p_k}}(\kappa) = & -\frac{2}{\hbar^2} \frac{1}{\kappa^2 + \kappa_0^2} \int d\kappa' \kappa' \left\{ \sum_{\substack{\kappa_i l_{p_{jk}} l_{p_i} \\ l_{p_{ij}} l_{p_k}}} \kappa \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{jk}} l_{p_i} \rangle_{\kappa_i} \right. \\ & \cdot T_{\kappa_k \kappa_i}^{l_{p_{ij}} l_{p_k} l_{p_{ij}} l_{p_k}} \varphi_{\kappa_i}^{l_{p_{jk}} l_{p_i}}(\kappa') + \sum_{\substack{\kappa_j l_{p_{ki}} l_{p_j} \\ l_{p_{ij}} l_{p_k}}} \kappa \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{ki}} l_{p_j} \rangle_{\kappa_j} \\ & \left. \cdot T_{\kappa_k \kappa_j}^{l_{p_{ij}} l_{p_k} l_{p_{ij}} l_{p_k}} \varphi_{\kappa_j}^{l_{p_{ki}} l_{p_j}}(\kappa') \right\}, \quad (14) \end{aligned}$$

式中  $\kappa \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{jk}} l_{p_i} \rangle_{\kappa_i}$  等为 Reynol-Revai 系数<sup>[16,17]</sup>。三体散射态二体  $T$  矩阵为

$$\begin{aligned} T_{[L'L]([L])}(\kappa_0, \kappa', \kappa) = & V_{[L'L]([L])}(\kappa', \kappa) \\ & - \frac{2}{\hbar^2} \sum_{[L'']} \int d\kappa'' \frac{\kappa''^3}{\kappa''^2 - \kappa_0^2 - i\varepsilon} V_{[L'L'']([L])}(\kappa', \kappa'') T_{[L'']([L])}(\kappa_0, \kappa'', \kappa'), \quad (15) \end{aligned}$$

三体散射态的超球径向方程为

$$\begin{aligned} \varphi_{\kappa_k}^{l_{p_{ij}} l_{p_k}}(\kappa) = & \frac{\delta(\kappa - \kappa_0)}{\kappa_0^3} \delta_{\kappa_k \kappa_0} - \frac{2}{\hbar^2} \frac{1}{\kappa^2 - \kappa_0^2 - i\varepsilon} \cdot \int d\kappa' \kappa' \\ & \cdot \left\{ \sum_{\substack{\kappa_i l_{p_{jk}} l_{p_i} \\ l_{p_{ij}} l_{p_k}}} \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{jk}} l_{p_i} \rangle_{\kappa_i} \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{jk}} l_{p_i} \rangle_{\kappa_0} \right. \\ & \cdot T_{\kappa_k \kappa_i}^{l_{p_{ij}} l_{p_k} l_{p_{ij}} l_{p_k}} \varphi_{\kappa_i}^{l_{p_{jk}} l_{p_i}}(\kappa') \\ & + \sum_{\substack{\kappa_j l_{p_{ki}} l_{p_j} \\ l_{p_{ij}} l_{p_k}}} \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{ki}} l_{p_j} \rangle_{\kappa_j} \langle l_{p_{ij}} l_{p_k} | l_{p_{ki}} l_{p_j} \rangle_{\kappa_0} \\ & \left. \cdot T_{\kappa_k \kappa_j}^{l_{p_{ij}} l_{p_k} l_{p_{ij}} l_{p_k}} \varphi_{\kappa_j}^{l_{p_{ki}} l_{p_j}}(\kappa') \right\}. \quad (16) \end{aligned}$$

#### 四、计算结果

作为 CHHE-MRT 方法的一个检验,我们采用了如下六种定域势对  $^3\text{H}$  束缚态进行了计算,并取  $K = 0$ 。

1. Gauss-Baker 势<sup>[18]</sup>  $V = V_0 e^{-\mu^2 r^2}$ ,  $V_0 = -51.5 \text{ MeV}$ ,  $\mu^2 = 0.3906 \text{ fm}^{-2}$ 。
2. Gauss-Volkov 势<sup>[19]</sup>  $V = V_{01} e^{-\mu_1^2 r^2} - V_{02} e^{-\mu_2^2 r^2}$ ,  $V_{01} = 144.863 \text{ MeV}$ ,  $\mu_1^2 = 1.4872 \text{ fm}^{-2}$ ,  $V_{02} = 83.3426 \text{ MeV}$ ,  $\mu_2^2 = 0.3906 \text{ fm}^{-2}$ 。
3. Yukawa-Schwager 势<sup>[20]</sup>  $V = V_0 e^{-\mu r}/r$ ,  $V_0 = -65.246 \text{ MeV}\cdot\text{fm}$ ,

$$\mu = 0.6329\text{fm}^{-1}.$$

4. Yukawa-Payne 势<sup>[21]</sup>  $V = V_0 e^{-\mu r}/r$ ,  $V_0 = -58.795\text{MeV}\cdot\text{fm}$ ,  $\mu = 0.723\text{fm}^{-1}$ .

5. Yukawa-Malfliet-Tjon 势<sup>[22]</sup>  $V = -V_{01} \frac{e^{-\mu_1 r}}{r} + V_{02} \frac{e^{-\mu_2 r}}{r}$ ,

$$V_{01} = 626.883\text{MeV}\cdot\text{fm}, \mu_1 = 1.550\text{fm}^{-1}, V_{02} = 1438.72\text{MeV}\cdot\text{fm}, \mu_2 = 3.110\text{fm}^{-1}.$$

6. 指数势  $V = V_0 e^{-\mu r}$ ,  $V_0 = -170.03\text{MeV}$ ,  $\mu = 1.469\text{fm}^{-1}$ .

在数值计算方程 (14) 时, 采用了迭代法, 并选用了两种不同的试探函数  $\varphi_1 = e^{-\kappa r}$ ,  $\varphi_2 = \kappa e^{-0.5\kappa r}$ . 由两种不同试探函数计算所得的结果, 相差不足 0.1%, 几乎完全吻合, 且收敛速度均很快, 一般只需迭代 2—3 次. 计算所得的  ${}^3\text{H}$  结合能和超径向波函数分别列在表和图 3、图 4 中.

表 1  ${}^3\text{H}$  结合能 (MeV)

势	GB	GV	YS	YP	YM	EP
结合能	9.356	7.814	21.920	8.389	7.982	16.602

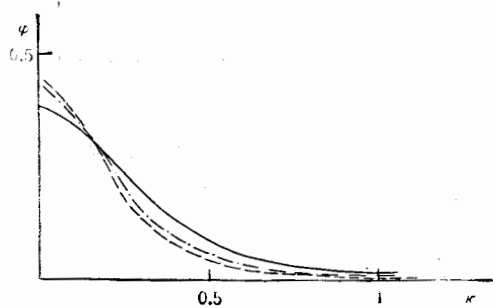


图 3 利用 Gauss 势、指数势得到的  ${}^3\text{H}$  束缚态超径向波函数 ( $K=0$ )  
GB----- GV----- EP——

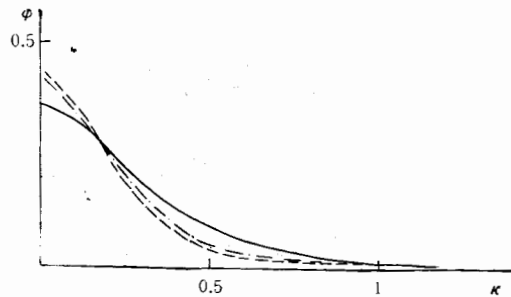


图 4 利用 Yukawa 势得到的  ${}^3\text{H}$  束缚态超径向波函数 ( $K=0$ )  
YM----- YP----- YS——

## 参 考 文 献

- [1] L. D. Faddeev, *Zh. Eksp. Teor. Fiz.*, **39**(1960), 1459; *Sov. Phys. JETP.*, **12**(1961), 1014.  
 [2] E. O. Alt et al., *Nucl. Phys.*, **1**(1967), 187.  
 [3] R. Amado, *Phys. Rev.*, No**132**(1963), 485; *Ann. Rev. Nucl. Sci.*, No**19**(1969), 61.  
 [4] D. J. Ernst et al., *Phys. Rev.*, **C8**(1973), 46.  
 [5] S. K. Adhikari et al., *Nucl. Phys.*, **A241**(1975), 429.  
 [6] S. K. Adhikari et al., *Phys. Rev.*, **C36**(1987), 1275.  
 [7] J. Haidenbauer et al., *Phys. Rev.*, **C32**(1985), 1424.  
 [8] M. Lacombe et al., *Phys. Rev.*, **C21**(1980), 861.  
 [9] J. L. Friar et al., *Phys. Rev.*, **C42**(1990), 2310.  
 [10] Y. Koike, *Phys. Rev.*, **C42**(1990), 2286.  
 [11] T. A. Osbron, *J. Math. Phys.*, No**14**, **373**(1973), 1485.  
 [12] R. I. Dzhibuti et al., *Sov. J. Nucl. Phys.*, **40**(5) (1984), 746; **41**(4) (1985), 554; **43**(4) (1986), 530.  
 [13] F. Q. Liu et al., *ACTA Mathematica Sci.*, **9**(3) (1989), 355.  
 [14] J. L. Ballot et al., *Annals of Phys.*, **127**(1980), 62.  
 [15] G. N. Watson, *A Treatise in the Theory of Bessel Functions*, Cambridge Uni. Press, (1962).  
 [16] J. Raynal et al., *Nuovo Cimento*, **A68**(1970), 612.  
 [17] R. I. Dzhibuti et al., *Metod gipersfericheskikh funktsii v kvantovoi mekhanike neskol' kikhlet*, Tbilisi, Metsniereba, (1984).  
 [18] M. Beiver et al., *Lett. Nuovo Cimento*, **1**(1971), 584.  
 [19] A. B. Volkov, *Nucl. Phys. Rev.*, **74**(1965), 33.  
 [20] L. Tomio et al., *Phys. Rev.*, **C22**(1980), 28.  
 [21] G. L. Payne, *Phys. Rev.*, **C22**(1980), 823.  
 [22] R. A. Malfliet and J. A. Tjon, *Nucl. Phys.*, **A127**(1969), 161.

## CHHE-MRT Method and Its Application in Three-Body Problem

XU DINGAN LI SHIQING

LIU FUQING JIAO SHUQING

(Physics Department, Wuhan University, 430072)

## ABSTRACT

Based on "Hybrid Method" by Dzhibuti, a CHHE-MRT method is suggested for three-body problem, which overcomes the difficulty of infinite integral of oscillatory Bessel functions in hybrid method, and enables us to study the bound states and scattering states of three-body problem by using Gauss, Exponential and Yukawa potential.