

# IBM-II 连续变量表示中的等效哈密顿量

狄尧民\*

(徐州师范学院物理系, 221009)

哈益明

(山东农业大学, 泰安 271018)

傅德基

(中国科学院上海原子核研究所, 201800)

## 摘 要

本文利用动力学群表示的生成坐标法(DGR-GCM)研究了 IBM-II 连续变量表示的动态部分。文中,将质子、中子自由度变换为两种玻色子做同相运动和反相运动自由度,得出了具有这种模式的等效哈密顿量;并对该哈密顿量特别是系统的平衡点问题作了一些讨论。本工作为进一步求解动态运动方程奠定了基础。

## 一、引 言

相互作用玻色子模型(IBM)<sup>[1]</sup>的成功促使人们研究这一核代数模型的几何解释。因此,IBM的连续变量表示也成为近年来人们感兴趣的问题。

IBM的本来形式是不区分中子、质子玻色子的(称之为IBM-I),但不久即出现了区分这两种玻色子的相互作用玻色子模型(IBM-II)<sup>[2]</sup>。IBM-II不仅能更细致地描述核谱的性质,而且在它的框架下八十年代中期发现的——新的核集体运动模式混合对称态,可以得到较好的解释<sup>[3]</sup>,在大形变区的混合对称态可以直观地解释为所谓“剪刀差”运动模式,这更激发了人们对IBM-II及其几何解释的兴趣。

对于IBM与几何模型之间关系的研究,早期的工作大都是关于IBM-I的<sup>[3-7]</sup>,现在关于IBM-II的工作也不少<sup>[8-12]</sup>。但其中许多工作都是在经典近似和半经典近似的情况下进行的。

经过国内外学者的努力,由Hill和Wheeler首先提出的生成坐标法(GCM)<sup>[13]</sup>已发展成为一种可以从原子核多体问题出发,通过动力学群表示的分析,推导出各种不同模型之间关系的有效手段<sup>[14-17]</sup>。现在我们利用这种动力学群表示的生成坐标法(DGR-GCM)

本文1991年10月18日收到。

\* 该作者在本工作中得到了江苏省教委自然科学基金的资助。

来研究 IBM-II 的连续变量表示,它与其它经典、半经典近似理论的区别在于它是在完全量子力学的框架中进行的。我们在文献[18]中已对 IBM-II 的集体势能表面(连续变量表示的静态方面)作了一些讨论,目前进行的工作着重于动态方面。本文主要讨论 IBM-II 连续变量表示的等效哈密顿量,而动态运动方程的解将另文讨论。

本文第二节概述了 DGR-GCM 方法。第三节讨论了从我们选取的相干态出发,由 DGR-GCM 方法导出 IBM-II 等效哈密顿的过程;仿照文献[9],我们将 IBM-II 中的质子、中子自由度转换成二种玻色子作同相运动和反相运动自由度,给出了具有这种模式的等效哈密顿量。第四节进一步讨论这一哈密顿量和平衡点的位置问题。

## 二、DGR-GCM 方法

按照 DGR-GCM 理论,核集体运动空间的态矢量可以写成

$$|\phi\rangle = \int f(\alpha')|\alpha'\rangle d\alpha', \quad (1)$$

其中

$$|\alpha'\rangle = \exp(\alpha' \cdot K^\dagger)|\phi_0\rangle, \quad (2)$$

这里  $\alpha'$  为连续变量,称之为生成坐标, $K^\dagger$  是集体动力学群生成元, $|\alpha'\rangle$  为相干态,归一化的相干态为

$$|\alpha\rangle = \frac{|\alpha'\rangle}{\langle\alpha'|\alpha'\rangle^{1/2}}. \quad (3)$$

设原子核的集体运动的 Schrödinger 方程为

$$H|\phi\rangle = E|\phi\rangle, \quad (4)$$

则可引入  $H$  的 Dyson 表示  $\mathcal{H}^{(D)}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)$  和模算子  $\mathcal{N}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)$

$$\mathcal{H}^{(D)}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)f(\alpha) = \int \langle\alpha|H|\beta\rangle f(\beta)d\beta, \quad (5)$$

$$\mathcal{N}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)f(\alpha) = \int \langle\alpha|\beta\rangle f(\beta)d\beta. \quad (6)$$

则等效的 Schrödinger 方程为

$$H^{(HP)}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)F(\alpha) = EF(\alpha), \quad (7)$$

其中

$$H^{(HP)}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right) = \mathcal{N}^{-\frac{1}{2}}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)\mathcal{H}^{(D)}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)\mathcal{N}^{\frac{1}{2}}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right), \quad (8)$$

$$F(\alpha) = \mathcal{N}^{\frac{1}{2}}\left(\alpha, \frac{\partial}{\partial\alpha}\right)f(\alpha), \quad (9)$$

$H^{(HP)}$  称之为  $H$  的 Holstein-Primakoff 表示。由此可见,选取了适当的相干态,即可获得连续变量表示中的等效哈密顿量  $H^{(HP)}$ 。

### 三、IBM-II 的等效哈密顿量

在 IBM-II 中,哈密顿量具有如下形式:

$$H = H_n + H_p + H_{np}, \quad (10)$$

在最一般形式中,它具有 30 个实参数,如仅考虑系统的激发能,也有 21 个独立参数. 但最常用的是如下“标准形式”的哈密顿<sup>[20]</sup>

$$H = \varepsilon_n \hat{n}_{dn} + \varepsilon_p \hat{n}_{dp} + \kappa \hat{Q}_n \cdot \hat{Q}_p + M, \quad (11)$$

其中

$$Q_\rho = (s_\rho^+ \tilde{d}_\rho + d_\rho^+ s_\rho) + x_\rho [d_\rho^+ \tilde{d}_\rho]^{(2)}, \quad \rho = n, p \quad (12)$$

为四极算符,

$$M = \xi_2 (s_n^+ d_p^+ + d_n^+ s_p^+)^{(2)} \cdot (s_n \tilde{d}_p - \tilde{d}_n s_p)^{(2)} - 2 \sum_{K=1,3} \xi_K (d_n^+ d_p^+)^{(K)} \cdot (\tilde{d}_n \tilde{d}_p)^{(K)} \quad (13)$$

为 Majorana 算子,  $\hat{n}_\rho$  ( $\rho = n, p$ ) 为 d 玻色子数算符,  $d_\rho^+$ ,  $s_\rho^+$  和  $d_\rho$ ,  $s_\rho$  分别为 d、s 玻色子的产生算符和湮灭算符, 并有  $\tilde{d}_{\rho\mu} = (-1)^\mu d_{\rho-\mu}$ . 为了简便起见, 本文主要讨论“标准形式”的哈密顿, 并设  $\varepsilon_n = \varepsilon_p = \varepsilon$ .

与讨论静态时相同, 我们采用如下形式的相干态

$$\langle \alpha | = \langle \phi_0 | \exp \left( \sum_{\rho\mu} \alpha_{\rho\mu} d_{\rho\mu} s_{\rho}^+ \right), \quad (14)$$

$$| \phi_0 \rangle = \prod_{\rho} (N_{\rho}!)^{-\frac{1}{2}} (s_{\rho}^+)^{N_{\rho}} | 0 \rangle, \quad \rho = n, p \quad (15)$$

这里  $N_{\rho}$  为玻色子数,  $\mu = 0, \pm 1, \pm 2$ , 生成坐标  $\alpha_{\rho\mu}$  为连续变量, 可通过它与几何模型相联系.  $\alpha_{\rho\mu}$  通常为复数, 且满足  $\alpha_{\rho\mu}^* = (-1)^\mu \alpha_{\rho-\mu}$ . 如果我们选取适当的坐标系, 使系统具有变换

$$S_{\rho} = \{ R_x(\pi), TR_y(\pi), TR_z(\pi), E \} \quad (16)$$

的不变性, 则  $\alpha_{\rho\mu}$  为实数<sup>[21]</sup>. 上式中  $R_x(\pi)$  表示绕 x 轴转过  $\pi$  角,  $T$  表示时间反演, 而  $E$  为恒等变换. 当核作推转运动时, 我们选取垂直于中子、质子椭球的轴线的轴为 x 轴, 这时系统均具有  $S_{\rho}$  变换下的不变性,  $\alpha_{\rho\mu}$  为实数. 更一般的讨论可以参阅文献[15]中的附录. 因此在下面的讨论中可以将  $\alpha_{\rho\mu}$  看作实数.

我们进一步引入如下变换

$$\begin{cases} \alpha_{n\mu} = \alpha_{\mu}^d + \sqrt{\frac{N_p}{N_n}} \alpha_{\mu}^q, \\ \alpha_{p\mu} = \alpha_{\mu}^d - \sqrt{\frac{N_n}{N_p}} \alpha_{\mu}^q, \end{cases} \quad (17a)$$

$$\quad (17b)$$

这里上标 d、q 分别表示质子和中子玻色子作同相运动和反相运动的自由度.

另外, 可将矩阵元  $\langle \alpha | H | \beta \rangle$  写成两个因子的乘积<sup>[15]</sup>

$$\langle \alpha | H | \beta \rangle = \langle \alpha | H | \beta \rangle_L \langle \alpha | \beta \rangle. \quad (18)$$

矩阵元  $\langle \alpha | H | \beta \rangle$  的计算我们已在文献[18]的附录中作了讨论。再作变换

$$\begin{cases} \alpha = x + \frac{1}{2} y, \\ \beta = x - \frac{1}{2} y, \end{cases} \quad (19a)$$

$$\quad (19b)$$

并将  $\langle \alpha | H | \beta \rangle_L$  和  $\langle \alpha | \beta \rangle$  在  $x$  点对  $y$  展开, 考虑到低激发态,  $y$  为小量, 展开到二阶为止。这相当于作低速近似<sup>[16]</sup>。这时有

$$\begin{aligned} \langle \alpha | H | \beta \rangle_L &= \hat{H}(x) + \frac{1}{8} H_{mn}^{(2)}(x, d) y_m^d y_n^d \\ &+ \frac{1}{8} H_{mn}^{(2)}(x, q) y_m^q y_n^q \quad (\text{重复指标表示求和}), \end{aligned} \quad (20)$$

$$\frac{\langle \alpha | \beta \rangle}{(\langle \alpha | \alpha \rangle \langle \beta | \beta \rangle)^{1/2}} = \exp \left\{ -\frac{1}{2} C_{\mu\nu}(\hat{x}) (y_\mu^d y_\nu^d + y_\mu^q y_\nu^q) \right\} \quad (\text{重复指标表示求和}). \quad (21)$$

将上述展开式代入(5)、(6)式, 按上节的方法进行一系列的推算, 即可得到 IBM-II 具有“剪刀差”模式的等效哈密顿量。

$$\begin{aligned} H^{(\text{HP})} &= \hat{H}(x) - \frac{1}{8} (C^{-1})_{\mu\rho} \frac{\partial^2 \hat{H}(x)}{\partial x_\mu^d \partial x_\rho^d} - \frac{1}{8} (C^{-1})_{\mu\rho} \frac{\partial^2 \hat{H}(x)}{\partial x_\mu^q \partial x_\rho^q} \\ &+ \frac{1}{8} (C^{-1})_{\mu\rho} H_{\mu\rho}^{(2)}(x, d) + \frac{1}{8} (C^{-1})_{\mu\rho} H_{\mu\rho}^{(2)}(x, q) \\ &+ \frac{1}{8} \frac{\partial}{\partial x_\mu^d} (C^{-1})_{\mu\rho} H_{\rho\sigma}^{(2)}(x, d) (C^{-1})_{\sigma\lambda} \frac{\partial}{\partial x_\lambda^d} \\ &+ \frac{1}{8} \frac{\partial}{\partial x_\mu^q} (C^{-1})_{\mu\rho} H_{\rho\sigma}^{(2)}(x, q) (C^{-1})_{\sigma\lambda} \frac{\partial}{\partial x_\lambda^q}. \end{aligned} \quad (22)$$

(重复指标表示求和)

其中  $C^{-1}$  为矩阵  $C$  的逆, 其矩阵元为

$$(C^{-1})_{\mu\nu} = \frac{1 + x^\mu \cdot x^\nu}{N} (\delta_{\mu\nu} + x_\mu^d x_\nu^d). \quad (23)$$

(22)式中前五项是静态(势能)部分。二至五项为小量, 可以解释为动效应对静态部分的影响,  $\hat{H}(x)$  为其主要部分, 其具体表式为

$$\begin{aligned} \hat{H}(x) &= \frac{\varepsilon N_n (x_n \cdot x_n)}{1 + x_n \cdot x_n} + \frac{\varepsilon N_p (x_p \cdot x_p)}{1 + x_p \cdot x_p} \\ &+ \frac{\kappa N_n N_p}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)} [4x_n \cdot x_p + 2\chi_p (x_n \cdot [x_p, x_p]^{(2)})] \\ &+ 2\chi_n ([x_n, x_n]^{(2)} \cdot x_p) + \chi_n \chi_p ([x_n, x_n]^{(2)} \cdot [x_p, x_p]^{(2)}) \\ &+ \frac{\xi_2 N_n N_p (x_n - x_p) \cdot (x_n - x_p)}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)} \\ &- 2 \sum_{l=1,3} \xi_l \frac{N_n N_p [x_n, x_p]^{(l)} \cdot [\tilde{x}_n, \tilde{x}_p]^{(l)}}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)}. \end{aligned} \quad (24)$$

最后两项为动能, 第四项为同相运动动能, 第五项为反相运动动能。其中  $H_{\rho\sigma}^{(2)}(x, d)$  和

$H_{\rho\sigma}^{(2)}(x, q)$  的具体表式为

$$H_{\rho\sigma}^{(2)}(x, d) = H^{(2)}(x, d)\delta_{\rho\sigma} + \mathcal{H}_{\rho\sigma}^{(2)}(x, d), \quad (25)$$

$$H_{\rho\sigma}^{(2)}(x, q) = H^{(2)}(x, q)\delta_{\rho\sigma} + \mathcal{H}_{\rho\sigma}^{(2)}(x, q). \quad (26)$$

其中

$$\begin{aligned} H^{(2)}(x, d) = & \frac{-2\varepsilon N}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \\ & + \frac{\kappa N_n N_p}{(1 + x^d \cdot x^d)^3} \{16(x^d \cdot x^d) + 8(\chi_n + \chi_p)([x^d, x^d]^{(2)} \cdot x^d) \\ & + 4\chi_n \chi_p([x^d, x^d]^{(2)} \cdot [x^d, x^d]^{(2)})\}, \end{aligned} \quad (27)$$

$$\begin{aligned} \mathcal{H}_{\rho\sigma}^{(2)}(x, d) = & \frac{-4N_n N_p \kappa}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \\ & \cdot \{(\chi_n + \chi_p)\langle 2\rho 2\sigma | 2(\rho + \sigma)\rangle (-1)^{\rho+\sigma} x_{-(\rho+\sigma)}^d \\ & + \chi_n \chi_p \langle 2\rho 2\sigma | 2(\rho + \sigma)\rangle (-1)^{\rho+\sigma} [x^d, x^d]_{-(\rho+\sigma)}^{(2)}\}; \end{aligned} \quad (28)$$

$$\begin{aligned} H^{(2)}(x, q) = & \frac{-2(\xi_2 N^2 + \varepsilon N)}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \\ & + \frac{\kappa(N_n^2 + N_p^2)}{(1 + x^d \cdot x^d)^3} \{8x^d \cdot x^d + 4(\chi_n + \chi_p)([x^d, x^d]^{(2)} \cdot x^d) \\ & + 2\chi_n \chi_p([x^d, x^d]^{(2)} \cdot [x^d, x^d]^{(2)})\}, \end{aligned} \quad (29)$$

$$\begin{aligned} \mathcal{H}_{\rho\sigma}^{(2)}(x, q) = & -\kappa \left\{ 4(\chi_n N_p^2 + \chi_p N_n^2) \frac{(-1)^r \langle 2\rho 2\sigma | 2r\rangle x_{-r}^d}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \right. \\ & \left. + \frac{1}{2} \chi_n \chi_p (N_n^2 + N_p^2) \frac{(-1)^r \langle 2\rho 2\sigma | 2r\rangle [x^d, x^d]_{-r}^{(2)}}{(1 + x^d \cdot x^d)} \right\}. \end{aligned} \quad (30)$$

#### 四、几点讨论

1. 如前所述,  $\hat{H}(x)$  为势能的主要部分, 它可以写成如下形式

$$V(x) \approx \hat{H}(x) = V_{ob} + V_{qq} + V_M, \quad (31)$$

其中  $V_{ob}$ 、 $V_{qq}$  和  $V_M$  分别表示与(11)式哈密顿中一体项、 $Q \cdot Q$  相互作用项和 Majorana 项相应的势能。

我们可以进一步将  $\hat{H}(x)$  中的自由度转换, 并考虑到对于低激发态, 与同相部分相比反相部分是个小量。这时我们有

$$\begin{aligned} V_{ob} \approx & \frac{\varepsilon N(x^d \cdot x^d)}{1 + x^d \cdot x^d} - \frac{2\varepsilon N(x^d \cdot x^q)(x^d \cdot x^q)}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \\ & + \frac{\varepsilon N(x^q \cdot x^q)}{(1 + x^d \cdot x^d)^2}, \end{aligned} \quad (32)$$

$$\begin{aligned} V_{qq} = & \frac{\kappa N_n N_p}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)} \left\{ 4[(x^d \cdot x^d) + \frac{N_p - N_n}{\sqrt{N_n N_p}}(x^d \cdot x^q) \right. \\ & \left. - (x^q \cdot x^q)] + 2(\chi_n + \chi_p)([x^d \cdot x^d]^{(2)} \cdot x^d) \right\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -2\left(\chi_n\sqrt{\frac{N_n}{N_p}} - \chi_p\sqrt{\frac{N_p}{N_n}}\right) ([x^d, x^d]^{(2)} \cdot x^q) \\
& + 4\left(\chi_n\sqrt{\frac{N_p}{N_n}} - \chi_p\sqrt{\frac{N_n}{N_p}}\right) ([x^d, x^q]^{(2)} \cdot x^d) \\
& - 4(\chi_n + \chi_p)([x^d, x^q]^{(2)} \cdot x^q) \\
& + 2\left(\chi_n\frac{N_p}{N_n} + \chi_p\frac{N_n}{N_p}\right) ([x^q, x^q]^{(2)} \cdot x^d) \\
& - \left(\chi_n\sqrt{\frac{N_p}{N_n}} + \chi_p\sqrt{\frac{N_n}{N_p}}\right) ([x^q, x^q]^{(2)} \cdot x^q) \\
& + \chi_n\chi_p([x^d, x^d]^{(2)} \cdot [x^d, x^d]^{(2)}) \\
& - 2\left(\sqrt{\frac{N_n}{N_p}} - \sqrt{\frac{N_p}{N_n}}\right) ([x^d, x^d]^{(2)} \cdot [x^d, x^q]^{(2)}) \\
& + \left(\frac{N_p}{N_n} + \frac{N_n}{N_p}\right) ([x^d, x^d]^{(2)} \cdot [x^q, x^q]^{(2)}) \\
& - 4([x^d, x^q]^{(2)} \cdot [x^d, x^q]^{(2)}) \\
& + 2\left(\sqrt{\frac{N_n}{N_p}} - \sqrt{\frac{N_p}{N_n}}\right) ([x^d, x^q]^{(2)} \cdot [x^q, x^q]^{(2)}) \\
& + ([x^q, x^q]^{(2)} \cdot [x^q, x^q]^{(2)}) \Big\}, \tag{33}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
V_M &= \frac{\xi_2 N^2 (x^q \cdot x^q)}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)} \\
&+ 2 \sum_{l=1,3} \xi_l \frac{([x^d, x^q]^{(l)} \cdot [x^d, x^q]^{(l)})}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)}. \tag{34}
\end{aligned}$$

而

$$\begin{aligned}
& \frac{1}{(1 + x_n \cdot x_n)(1 + x_p \cdot x_p)} \approx \frac{1}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \\
& \cdot \left[ 1 - 2\left(\sqrt{\frac{N_p}{N_n}} - \sqrt{\frac{N_n}{N_p}}\right) \frac{(x^d \cdot x^q)}{1 + x^d \cdot x^d} \right. \\
& - \left(\frac{N_p}{N_n} + \frac{N_n}{N_p}\right) \frac{x^q \cdot x^q}{1 + x^d \cdot x^d} + \frac{4(x^d \cdot x^q)(x^d \cdot x^q)}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \\
& \left. - 2\left(\sqrt{\frac{N_n}{N_p}} - \sqrt{\frac{N_p}{N_n}}\right) \frac{(x^d \cdot x^q)(x^q \cdot x^q)}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} - \frac{(x^q \cdot x^q)(x^q \cdot x^q)}{(1 + x^d \cdot x^d)^2} \right], \tag{35}
\end{aligned}$$

这时哈密顿可以写成如下形式

$$H = H^d + H^q + H^{dq}. \tag{36}$$

2. Majorana 项在 IBM-II 中起重要作用。当  $\xi_1 = \xi_2 = \xi_3 = 1$  时,它与  $U_{n+p}(6)$  群的二次 Casimir 算符之间存在着如下关系<sup>[22]</sup>

$$M = \frac{1}{2} [N(N+5) - C_2(U_{n+p}(6))]. \tag{37}$$

这里  $N = N_n + N_p$  为总玻色子数。它可将属于  $U_{n+p}(6)$  群的不同不可约表示的态区别开来。

由(34)式可见,  $M$ 对势能的同相部分  $V^d$  没有贡献。该式中第一项为反相坐标空间中五维各向同性谐振子势, 该势有阻碍质子、中子椭球分离的作用。第二项体现了两种自由度之间的耦合, 也具有类似的作用。我们在文献[18]中对一些核素的研究也发现质子、中子平衡点近似相等。因此我们可以认为如下关系式近似成立

$$\dot{x}_\mu^d = 0, \text{ 即 } \dot{x}_{n\mu} = \dot{x}_{p\mu} = \dot{x}_\mu^d. \quad (38)$$

3. 现在转而讨论系统平衡点的同相坐标。由于势能是标量, 不因坐标系的变换而改变其形式。我们将  $V^d$  转换到内禀坐标系(球张量  $x^d$  的主轴坐标系), 这时有

$$a_{-1}^d = a_1^d = 0, \quad a_{-2}^d = a_2^d. \quad (39)$$

如采用形变参量  $\beta, \gamma$ , 则有

$$a_0^d = \beta \cos \gamma, \quad d_2^d = \sqrt{\frac{1}{2}} \beta \sin \gamma. \quad (40)$$

$V^d$  的具体表式为

$$V^d = \frac{(\varepsilon_n N_n + \varepsilon_p N_p) \beta^2}{1 + \beta^2} + \frac{\kappa N_n N_p}{(1 + \beta^2)^2} \left[ 4\beta^2 - 2(\chi_n + \chi_p) \sqrt{\frac{2}{7}} \beta^3 \cos 3\gamma + \frac{2}{7} x_n x_p \beta^4 \right]. \quad (41)$$

对上式求极小值, 即可得到平衡点的形变参量。一般情形下是轴对称的, 即  $\gamma = 0^\circ$  或  $60^\circ$ 。但我们可以令  $\gamma = 0^\circ$  而允许  $\beta$  取负值<sup>[23]</sup>。这时  $\beta$  在平衡点的值  $\beta^{\hat{}}$  为如下方程的根

$$\begin{aligned} & \kappa N_n N_p (x_n + x_p) \sqrt{\frac{2}{7}} \beta^3 + \left[ (\varepsilon_n N_n + \varepsilon_p N_p) + \left( \frac{4}{7} x_n x_p - 4 \right) \kappa N_n N_p \right] \beta^2 \\ & - 3(x_n + x_p) \kappa N_n N_p \sqrt{\frac{2}{7}} \beta + [(\varepsilon_n N_n + \varepsilon_p N_p) + 4\kappa N_n N_p] = 0 \end{aligned} \quad (\beta^{\hat{}} \neq 0 \text{ 时}). \quad (42)$$

当  $SU(3)$  极限情形,  $\varepsilon_n = \varepsilon_p = 0, x_n = x_p = -\frac{\sqrt{7}}{2}$ , 这时  $\beta^{\hat{}} = \sqrt{2}$ 。

下面即可求解运动方程(22), 其方法步骤和计算结果将另文讨论。

作者对徐躬耦教授的有益讨论表示感谢。

### 参 考 文 献

- [1] A. Arima and F. Iachello, *Ann. Phys.*, **199**(1976), 253; *Ann. Phys.*, **111**(1978), 201; *Ann. Phys.*, **123**(1979), 468.
- [2] A. Arima et al., *Phys. Lett.*, **B66**(1977), 205.
- [3] D. Bohle et al., *Phys. Lett.*, **B137**(1984), 27.
- [4] J. N. Ginocchio and M. W. Kirson, *Phys. Rev. Lett.*, **44**(1980), 31.
- [5] A. E. L. Dieperink and O. Scholten, *Nucl. Phys.*, **A346**(1980), 125.
- [6] D. D. Warner and P. F. Casten, *Phys. Rev.*, **C26**(1982), 2090.
- [7] A. Levistan, *Phys. Lett.*, **B143**(1984), 189.

- [ 8 ] A. E. L. Dieperink, *Nucl. Phys.*, **A421**(1984), 189.  
[ 9 ] A. B. Balantekin and B. R. Barrett, *Phys. Rev.*, **C32**(1985), 288; Erratum **C33**(1986), 1842.  
[10] S. Pittel and J. Dukelsky, *Phys. Rev.*, **C32**(1985), 335.  
[11] R. Bijker, *Phys. Rev.*, **C32**(1985), 1442.  
[12] A. B. Balantekin et al., *Phys. Rev.*, **C34**(1988), 1392.  
[13] D. J. Hill and J. A. Wheeler, *Phys. Rev.*, **89**(1953), 1102.  
[14] Xu Gongou, Wang Shunjin and Yang Yiatien, *Phys. Rev.*, **C36**(1987), 2085.  
[15] Xu Gongou and Yang Yi, *Phys. Rev.*, **C41**(1990), 1257.  
[16] Xu Gongou, Li Fuli and Fu Deji, *Phys. Rev.*, **C43**(1991), 1216.  
[17] Xu Gongou, Yang Yi and Fu Deji, *Phys. Rev.*, **C43**(1991), 1236.  
[18] Ha Yiming and Fu Deji, *Chin. J. of Nucl. Phys.*, **12**(1990), 151.  
[19] N. Loludice and A. Richter, *Phys. Lett.*, **B188**(1989), 291.  
[20] T. Otsuka et al., *Phys. Lett.*, **B76**(1978), 139.  
[21] H. Schaaser and D. M. Brink, *Nucl. Phys.*, **A452**(1986), 1.  
[22] P. V. Isacker et al., *Ann. Phys.*, **171**(1986), 253.  
[23] J. M. Eisenberg and W. Greiner, *Nuclear Theory*. Vol. 1, 2nd ed. (North-Holland, Amsterdam, 1975).

## The Effective Hamiltonian With Continuous Variables Representation in IBM-II

DI YAOMIN

(Xuzhou Teachers' College 221009)

HA YIMING

(Shandong Agriculture University 271018)

FU DEJI

(Institute of Nuclear Research, Shanghai 201800)

### ABSTRACT

The dynamical aspects of IBM-II in the continuous variables representation are investigated by using the Dynamical Group Representation-Generator. Coordinate Method. The transformation from the degrees of freedom of proton and neutron to those of on-phase and out-of-phase motions is introduced and effective Hamiltonian with this mode is derived. The features of the Hamiltonian, especially the minimum point of the system, are discussed.